

<<机械原理>>

图书基本信息

书名：<<机械原理>>

13位ISBN编号：9787560621715

10位ISBN编号：7560621716

出版时间：2009-2

出版时间：西安电子科技大学出版社

作者：朱龙英 主编

页数：298

字数：453000

版权说明：本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问：<http://www.tushu007.com>

<<机械原理>>

内容概要

本书是根据教育部机构基础课程教学指导委员会批准的机构原理课程教学基本要求编写的。全书以培养学生创新意识和机械系统方案设计能力为目标，以设计为主线，以适应我国本科教育大众化的时代需求和21世纪培养高级应用型人才的需要。

本书共12章，主要内容有：绪论、机构的结构分析、平面连杆机构、凸轮机构、齿轮机构、轮系、间歇运动机构和其它常用机构、机械系统动力学、机械的平衡、机械执行系统方案设计、机械传动系统方案设计、计算机辅助机构设计与分析等。

本书可作为普通高等院校机械院校机械类专业的教学用书，也可作为近机械类和非机械类专业学生及有关工程技术人员的参考书。

<<机械原理>>

书籍目录

第1章 绪论	1.1 机械原理课程的研究对象	1.1.1 机器	1.1.2 机构	1.2 机械原理课程的内容和地位
	1.2.1 机械原理课程的内容	1.2.2 机械原理课程的地位	1.3 机械原理课程的学习目的和学习方法	1.3.1 机械原理课程的学习目的
	1.3.2 机械原理课程的学习方法	1.4 机械原理学科的发展	1.4.1 机构结构理论	1.4.2 平面与空间连杆机构
	1.4.3 凸轮机构	1.4.4 其它机构	1.4.5 机械动力学	1.4.6 机构的最优化设计
	1.4.7 仿生机构学	1.4.8 微型机械	1.4.9 机构系统设计	思考题及习题
第2章 机构的结构分析	2.1 机构的组成	2.1.1 构件	2.1.2 运动副	2.1.3 运动链
	2.1.4 机构	2.2 机构运动简图	2.2.1 机构运动简图概述	2.2.2 机构运动简图的绘制
	2.3 平面机构的自由度的计算	2.3.1 平面机构自由度的条件	2.3.2 计算机构自由度时应注意的问题	2.4 平面机构的组成原理和结构分析
	2.4.1 平面机构的高副低代	2.4.2 杆组和平面机构的组成原理	2.4.3 平面机构的结构分析	思考题及习题
第3章 平面连杆机构	3.1 平面连杆机构的类型及演化	3.1.1 平面连杆机构的基本类型	3.1.2 四杆机构的演化	3.2 平面连杆机构的工作特性
	3.2.1 连杆机构的运动特性	3.2.2 连杆机构的传力特性	3.3 连杆机构的设计	3.3.1 四杆机构设计的基本问题
	3.3.2 按预定的连杆位置设计四杆机构	3.3.3 按预定的运动规律设计四杆机构	3.3.4 按预定的运动轨迹设计四杆机构	3.4 平面机构的运动轨迹分析
	3.4.1 平面机构速度分析的瞬心法	3.4.2 平面机构运动分析的解析法	思考题及习题	第4章 凸轮机构
	4.1 凸轮机构的组成和类型	4.1.1 凸轮机构的组成	4.1.2 凸轮机构的类型	4.1.3 凸轮机构的运动过程及主要参数
	4.2 从动件的运动规律	4.2.1 多项式的运动规律	4.2.2 三角函数的运动规律	4.2.3 组合运动规律
	4.2.4 从动件运动规律的选择	第5章 齿轮机构	第6章 轮系
	第7章 间歇运动机构和其它常用机构	第8章 机构系统动力学	第9章 机构的平衡	第10章 机械执行系统方案设计
	第11章 机械传动系统方案设计	第12章 计算机辅助机构设计与分析	附录 机械原理主要名词术语中英文对照表	参考文献

<<机械原理>>

版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问:<http://www.tushu007.com>