

<<机械原理>>

图书基本信息

书名：<<机械原理>>

13位ISBN编号：9787560516660

10位ISBN编号：7560516661

出版时间：2003-4

出版时间：西安交通大学出版社

作者：赵卫军编

页数：419

字数：443000

版权说明：本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问：<http://www.tushu007.com>

<<机械原理>>

内容概要

本书是西安交通大学机械设计系列课程体系改革新编教材之一。

书中以机械运动系统方案和机构设计为主线，介绍了机构设计的基本概念、基本机构的特性及应用、机构的变异和组合、机构运动系统方案设计、机构的尺寸综合和机构的性能分析。

本书着重于培养学生形象思维方式和创造性能力，使读者在充分掌握机构分析和设计的基础技术的同时，为进行创造性设计，拓宽设计思路打下一定的基础。

本书可供高等院校机械类或近机类各专业的教材或参考书，也可供非机械学生和有关工程技术人员使用或参考。

<<机械原理>>

书籍目录

第0章 绪论 0.1 机械原理课程的任务是认识机构和设计机构 0.2 机械原理课程是机械设计的第一课程，是富于创造性的课程 0.3 人人都有创造的潜力，关键在于勤学、勤思、勤动手第1章 机构设计的几个基本概念 1.1 机构运动简图 1.2 机构自由度 1.3 平面机构组成原理 1.4 机构运动的速度瞬心及由瞬心求速度 1.5 运动副的自锁和机械效率 习题第2章 常用基本机构的特性及应用 2.1 概述 2.2 平面四杆机构的特性及应用 2.3 凸轮机构的特性及应用 2.4 齿轮机构的特性及应用 2.5 其它技术原理组成的机构特性及应用 习题第3章 基本机构的变异和组合 3.1 基本机构 3.2 基本机构的变异 3.3 常用变异机构的特性和应用 3.4 机构的组合 习题第4章 机械运动系统方案设计 4.1 概述 4.2 从机器功能要求出发设计机械运动系统方案 4.3 从构件数、运动副数及其合理配置要求出发设计机械运动系统方案 习题第5章 平面连杆机构设计 5.1 平面连杆机构的基本设计命题 5.2 图解法设计实现给定位置的四杆机构 5.3 实验法设计实现给定连杆轨迹的四杆机构 5.4 解析法设计铰链四杆机构 习题第6章 凸轮机构设计 6.1 从动件的常用运动规及其选择 6.2 根据从动件位移规律绘制凸轮廓线 6.3 从动件的许用压力角和凸轮的基圆半径 6.4 凸轮廓线的解析式 6.5 空间凸轮机构 习题第7章 齿轮啮事原理及机构设计 7.1 渐开线和渐开线圆柱直齿轮 7.2 平行轴间一对圆柱渐开线标准直齿轮机构 7.3 范成法加工渐开线齿轮第8章 机构组合系统的尺寸综合（设计）第9章 机构的运动学性能分析第10章 机构动力学性能分析参考文献

版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问:<http://www.tushu007.com>