

<<自适应控制器设计及应用>>

图书基本信息

书名：<<自适应控制器设计及应用>>

13位ISBN编号：9787118037494

10位ISBN编号：7118037494

出版时间：2005-5-1

出版时间：国防工业

作者：张云生

页数：205

字数：252000

版权说明：本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问：<http://www.tushu007.com>

<<自适应控制器设计及应用>>

内容概要

本书针对当前计算机控制系统中先进控制技术的应用,对自适应控制器的设计与应用做了全面论述。内容涉及自适应控制器的基本原理、设计方法、理论分析、数字仿真、计算机软件和硬件实现以及实际应用。

重点介绍各种适于实际应用的新型自适应控制器的设计方法,寻求满足实时要求、结构简单、计算量小、控制性能稳定、容易实现的控制器算法及其组合形式。

区别于描述自适应控制原理的一些著述,本书系统地阐述了自适应控制技术的实现,并结合作者在实际应用中采用的方法对线性控制器和非线性控制器的自适应进行了研究。

本书可供从事自动控制理论和自动控制技术应用研究、从事计算机控制系统开发的工程技术人员使用,也可作为自动控制理论、控制器设计、控制计算机应用及相关专业的研究生和大学高年级学生的参考书。

<<自适应控制器设计及应用>>

书籍目录

第1章 自适应控制方法和自适应控制器 1.1 自适应控制方法 1.2 自适应控制器设计要素第2章 离散模型辨识自适应控制器 2.1 动态过程和随机信号的在线辨识 2.2 控制器设计 2.3 参数自适应控制器设计第3章 连续模型辨识自适应控制器 3.1 连续时间模型的在线辨识方法 3.2 控制器的数字化设计 3.3 基于连续模型的参数自适应控制器第4章 模型参考自适应控制器设计 4.1 局部参数最优化设计方法 4.2 全局稳定的设计方法第5章 关于自适应控制的收敛性和鲁棒性 5.1 递推估计器的收敛性 5.2 参数自适应控制的稳定性和收敛性 5.3 参数自适应控制的鲁棒性 5.4 数字化过程的稳定性第6章 多变量过程的自适应控制器 6.1 多变量过程模型 6.2 多变量自适应控制器 6.3 多变量参数自适应控制器的组合第7章 非线性过程的自适应控制器 7.1 非线性过程模型 7.2 非线性控制器设计第8章 非参数和无模型系统的自适应控制器 8.1 非参数模型自适应控制器 8.2 无模型系统的辨识及控制器设计第9章 自适应控制器在控制过程中的应用 9.1 控制器在过程中的自校正作用 9.2 线性控制器的自适应 9.3 非线性控制器的自适应 9.4 实现非线性自适应补偿作用的实例参考文献

<<自适应控制器设计及应用>>

版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问:<http://www.tushu007.com>