

图书基本信息

书名：<<Android移动应用开发从入门到精通>>

13位ISBN编号：9787113139599

10位ISBN编号：7113139590

出版时间：2012-3

出版时间：中国铁道出版社

作者：刘帅旗

页数：506

版权说明：本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问：<http://www.tushu007.com>

内容概要

本书由浅入深地全面讲解了基于Android系统的软件开发，以Andmid 2.3版本作为主要的SDK版本。

本书涉及面广，涵盖了Android系统几乎所有的应用领域，并详细介绍了Android系统常用工具的使用。在详细介绍Android开发基础知识的同时，全程配合实例讲解，使读者更容易上手。

本书内容丰富，实例典型，实用性强，适合入门读者在短时间内有效地掌握Android应用开发：对于广大Android开发者来说，也可以把本书当成一本常用的工具书使用；同时本书也可以作为Android开发的入门书籍，帮助读者一步步地成为Android编程高手。

书籍目录

第1篇 Android开发初探

第1章 Android系统概述

1.1 Android系统简介

1.1.1 移动开发的现状

1.1.2 Android的由来

1.1.3 Android系统架构

1.2 Android应用程序架构

第2章 Android开发环境搭建

2.1 搭建Android开发环境

2.1.1 安装Java SDK

2.1.2 安装Eclipse

2.1.3 下载和安装Android SDK

2.1.4 下载和安装ADT

2.1.5 配置环境

2.2 Android SDK模拟器及各种常用命令

2.3 创建第一个Android程序

2.3.1 创建HelloAndroid项目

2.3.2 运行HelloAndroid项目

2.3.3 更新资源文件

2.4 调试Android的应用程序

2.4.1 启动调试

2.4.2 打印调试信息

2.5 非IDE环境下开发Android程序

2.5.1 配置Ant环境

2.5.2 创建并运行项目

.....

第2篇 Android基础进阶

第3篇 Android高级应用

第4篇 Android开发综合实例

章节摘录

版权页：插图：2.定位精度手机定位应该根据用户需求不同提供不同的精度服务，并可以提供给用户选择精度的权利。

虽然LBS已经存在了相当长的一段时间，然而高带宽移动网络的到来才使它们充分发挥出了巨大的潜力。

这些使原本一些不可能的东西实现了，使我们可以随时随地知道自己的方位，随时随地地查看好友的方位、查看感兴趣的照片和所在的位置及远近。

目前，网络运营商已将LBS技术应用于众多领域。

像电影《夕阳天使》那样彪悍的路径导航系统已经不再是梦想，人们可以完全在不识路的情况下按照导航系统安全快速地到达。

最主要的是我们还可以避开那些收费的高速路，去找一些不收费的路线，从而大大地减少了出游的成本。

当然我们还能通过远程跟踪出租车或货车的位置进行货运管理，还可以用来进行救灾和在发生车祸时第一时间进行支援，总之可以应用的范围非常广。

而所谓的位置服务，就是由移动通信网络和卫星定位系统结合在一起提供的一种增值业务，通过一组定位技术获得移动终端的位置信息（如经纬度坐标数据），提供给移动用户本人或他人以及通信系统，实现各种与位置相关的业务。

简单地说，就是走到某个地方，就可以获得这里周边的各类资料，不管是餐厅、商厦还是便利店，一切资料尽在掌握。

编辑推荐

《Android移动应用开发从入门到精通》编辑推荐：基于最完备的主流2.3内核版本全面涵盖Android开发基础、关键技术和实战案例。

全面涵盖Android应用开发的基础知识。

《Android移动应用开发从入门到精通》为了便于读者能最大程度地掌握Android应用开发，我们介绍了大量有关Android系统的基础知识，并且将平时开发过程中遇到的问题一一注明，避免读者朋友们走弯路。

详细阐述Android每一个控件的使用。

《Android移动应用开发从入门到精通》讲解了Android系统中每一个控件的编写并结合实例进行生动说明；掌握《Android移动应用开发从入门到精通》的控件与实例后，读者无须自己编写大量的代码即可解决实际问题。

配备实例，操作性强。

《Android移动应用开发从入门到精通》在每个知识点讲述完成后都配备相应的实例，供读者演练，以使读者能较好地操作相应的知识点，大幅缩短从理论学习到实践开发的距离。

版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问:<http://www.tushu007.com>